

Changeurs d'outils robotiques manuels | Modules d'interfaces électriques | SEK125

Sous titre

**Transmettez facilement les signaux électriques avec la puissance du
SEK125**





Le SEK125 est un module de taille moyenne avec une protection IP40. Il peut être utilisé dans différentes catégories de robots manuels, notamment SHW063, SHW080, SHW100 et SHW125, et dispose de 12 points électriques.

Le SEK125 est un module qui facilite la connexion des systèmes de commande et des interfaces électriques dans les applications robotiques. Il permet une connexion rapide grâce sa connexion électriques intégrée. Avec une durée de vie allant jusqu'à 50 000 cycles, il offre une connexion stable pour les applications robotiques les plus exigeantes. Le SEK125 est robuste et résistant aux chocs et à la poussière. De plus, il peut fonctionner dans des environnements extrêmes avec une plage de température allant de -30 à +120 degrés Celsius.

Avantages

- Le module SEK125 est la référence unique du passage électrique pour les changeurs manuels base 125 et SHW125.
- Le module permet une connexion rapide grâce à son connecteur central.
- Avec une durée de vie allant jusqu'à 50 000 cycles, le SEK125 offre résistance accrue aux applications les plus exigeantes.

Bénéfices

- Productivité accrue avec des connectiques robustes
- Une grande flexibilité dans les connectiques de sorties
- Diminution des temps de maintenance avec un taux de cycles très élevé du corps du module

Industries liées

A votre service

Besoin d'aide pour sélectionner le bon produit ?

Besoin de plus d'information ?

[Contactez-nous](#)

- [PDF](#)
-

- [Fiche technique](#)
- [Plans](#)
- [3D](#)

SEK125

Température de fonctionnement -30 to +120 °C

Type Modules d'interfaces électriques

Taille 44 x 32 x 29.5 mm

Indice de protection IP40

Poids 0.095 0.057

Durabilité des contacts 50000 cycles

Matériaux Al, anod.

Pression de fonctionnement -1 to 8 bar

Canaux électriques 12 x 9A (63V, 3m?)

Remarque : Les données techniques fournies sont les limites supérieures recommandées en condition statique. Pour obtenir le dimensionnement correct du produit, il faut tenir compte de toutes les forces dynamiques applicables, y compris l'inertie du manipulateur, la configuration de l'outillage et les forces externes appliquées.

Pas de fichiers actuellement

Pour plus d'informations

[Contactez-nous](#)

Pas de fichiers actuellement

Pour plus d'informations

[Contactez-nous](#)

The manual Tool Changers are designed and manufactured by GRIP Gmbh.

Product Engineering Services is the Distributor of GRIP for the territory of Belgium and France

Applications