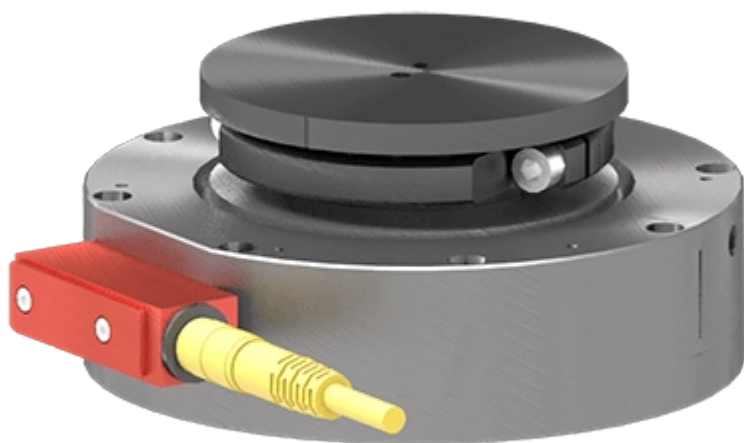


variables/V-color

Détecteur de collisions | charge moyenne | QS-400



Avec des moments de déclenchement de 7.5 à 290 Nm, cette série de détecteurs de collision conviendra à vos applications de découpe ou de préhension.



Feature

QS-400

Répétabilité - X, Y 0.025 mm

Répétabilité - Z 0.013 mm

QS-400

Répétabilité angulaire	$\pm 0.024^{\circ}$
Compliance axiale Vertical	6.600 mm
Compliance angulaire	5°
Angle de compliance en Z	Aucune limite
Point de déclenchement de couple	11.8 - 84.6 Nm
Moment du déclenchement	11.3 - 63.9 Nm
Poids	1.300 kg
Diamètre	122.000 mm
Profil	55.500 mm
Centre de gravité	32.600 mm
Temps de réponse moyen	4-8 ms
Protection contre la poussière	Anneau en mousse standard
Capteur de pression	Déclenchement rapide et haute fiabilité. Approuvé UL/CSA. Durée de vie mécanique moyenne : 7 millions de cycles

Capteur de collision QS-400 : Offrez une protection précise à vos équipements sensibles



Conditions de fonctionnement

Pression d'utilisation

1.0 - 6.0 bar

Température de fonctionnement Min. 0°C / Max. 100°C

Notice : Les données techniques fournies sont les limites supérieures recommandées en condition statique. Pour obtenir le dimensionnement correct du produit, il faut tenir compte de toutes les forces dynamiques applicables, y compris l'inertie du manipulateur, la configuration de l'outillage et les forces externes appliquées.

- Détecteur de collision ajustable suivant un niveau de pression d'air. Niveau de déclenchement réglable en fonction de la gamme d'efforts suivant l'application ou le robot.
- Joint métal sur métal, non comprimable, pour un fonctionnement sûr et fiable.
- Ouverture de la chambre du QuickSTOP lors de l'impact, mise à l'échappement, signal d'arrêt pour le robot.



Avantages

- Détection des efforts latéraux et de compression. Conception originale pour une protection dans toutes les directions (X, Y, Z)
- Courses angulaires et linéaires disponibles afin d'éliminer les efforts présents lors du déclenchement
- Status prêt à fonctionner vérifié par détecteur QuickSTOP. Lorsque la pression est établie, le capteur indique que le QuickSTOP est correctement réindexé



Bénéfices

- Minimise les pertes de production, redémarrage rapide après une collision, pas besoin de recalibrer, identification facile de la cause par un arrêt juste après l'impact
- Pas de dégâts à la fois pour les outillages coûteux et pour le poignet robot pendant l'apprentissage. Une nécessité pour toute cellule robot didactique et lors de la formation
- Facile à installer, simple à utiliser et à régler (niveau de pression) en fonction de l'application. Retour sur investissement rapide



expertise in connectivity